水平多关节机器人

HSR25-800/1000(-CR)



HSR25 系列水平多关节机器人，最大负载 25kg，臂长可选 800mm 和 1000mm，分为标准版和洁净版两种型号。可在末端法兰装配不同的工具，通过示教和编程，实现全自动化工作，为多种行业提供自动化解决方案。适用于中大型零部件的装配、搬运、拣选、检测等应用场景。

产品特性

- 高刚性结构设计，实现高速、高精度的运行性能
- 内置气路和电路，节省空间，提高生产灵活性
- 提供 800mm 和 1000mm 可选臂长，适应不同作业需求
- 大功率 4 轴电机，高转动惯量更平稳快速
- 更高的额定负载
- 内藏式布线，消除管线包惯性扰动和干涉

应用行业

锂电、光伏、PCB、汽车零部件、机械加工、食品饮料等

订货型号

HSR25-800、HSR25-1000、HSR25-800-CR、HSR25-1000-CR

技术参数

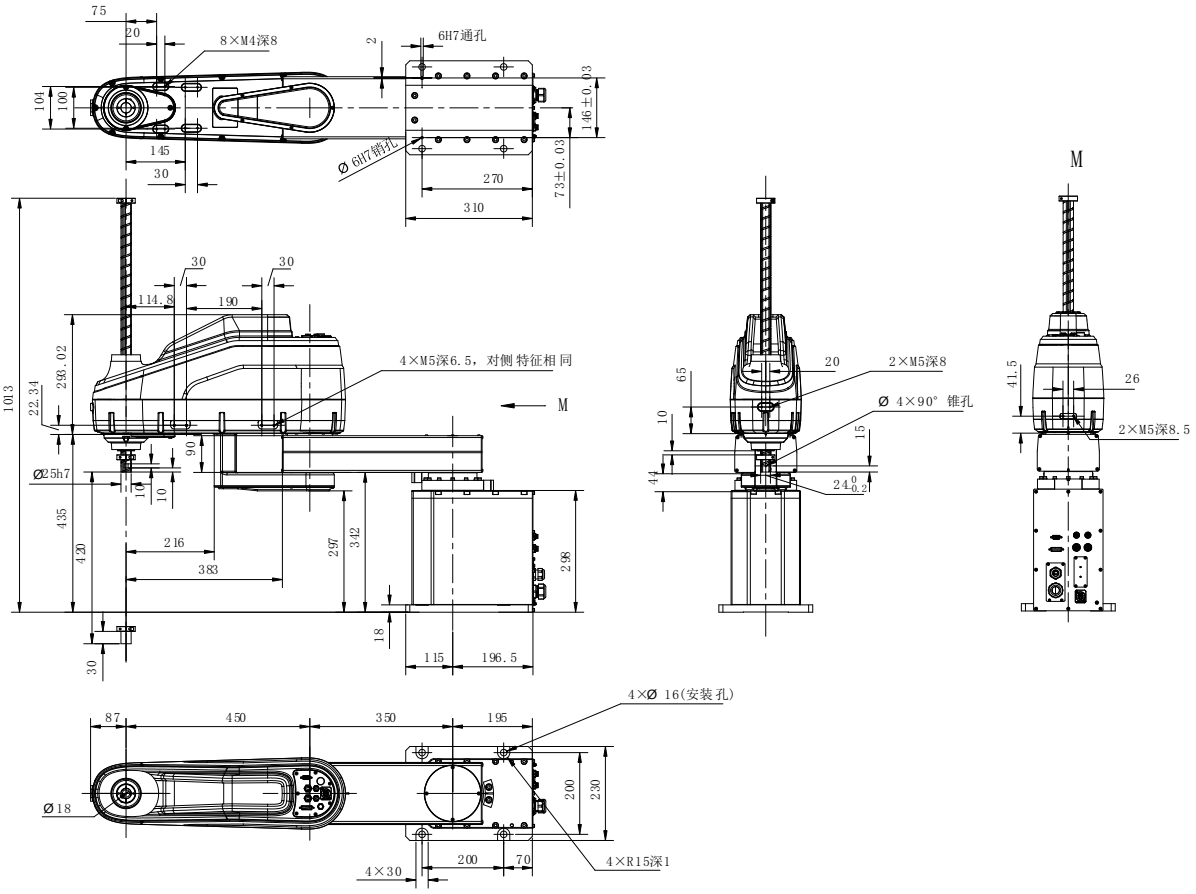
项目		HSR25-800	HSR25-800-CR	HSR25-1000	HSR25-1000-CR
臂长	第 1 机械臂+第 2 机械臂	800 mm		1000 mm	
	第 1 机械臂	350 mm		550 mm	
	第 2 机械臂	450 mm		450 mm	
负载	额定	10 kg			
	最大	25 kg			
最大运动速度	J1+J2	9000 mm/s		10000 mm/s	
	J3	2000 mm/s		2000 mm/s	
	J4	1400°/s		1400°/s	
重复定位精度	J1+J2	±0.025 mm			
	J3	±0.01 mm			
	J4	±0.01°			
最大运动范围	J1	±132°			
	J2	±152°			
	J3	420 mm	360 mm	420 mm	360 mm
	J4	±360°			
J4 允许惯量	额定	0.5 kg·m^2			
	最大	1.4 kg·m^2			
质量（含线缆）		52 kg		55 kg	
中继线线缆长度		标配 5 m			
防护等级		整机 IP20	整机 IP54 局部 IP67	整机 IP20	整机 IP54 局部 IP67
洁净等级		ISO CLASS 4			
噪音水平		≤75 dB			
安装方式		台面安装			
J3 下压力		300 N			
*节拍时间		0.39 s			
环境	工作温度	5°C~40°C			
	储存温度	-25°C~55°C			
	湿度	10%~80%（无凝露）			
内部集成	气源	2*Φ6 mm 2*Φ4 mm 0.6 MPa			
	信号源	15 路 IO（15pin: D-sub） 9 路 IO（9pin: D-sub 网口 Cat 5E（RJ45）			

项目	HSR25-800	HSR25-800-CR	HSR25-1000	HSR25-1000-CR
适配控制柜型号	HRC4-RG4-IEE-A23-B1 HRC4-RG4-IEE-A23-B1-EC			

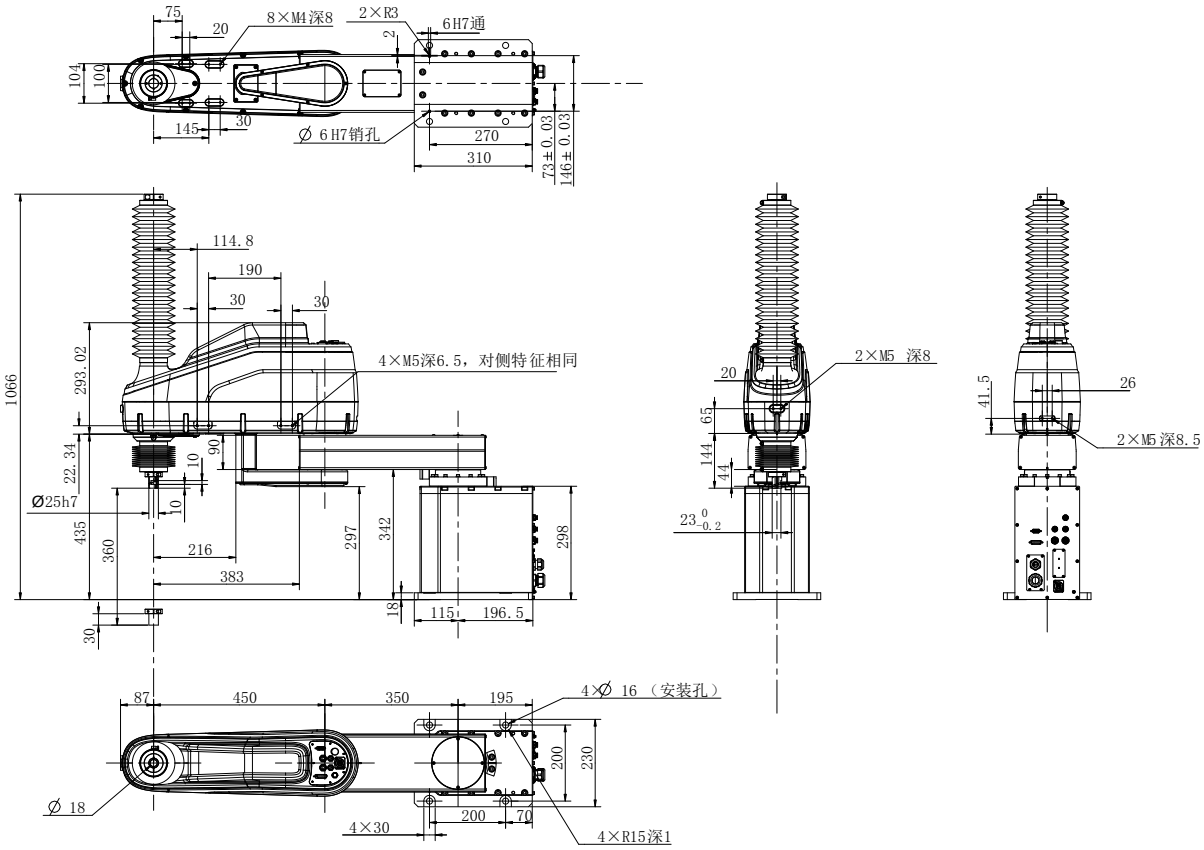
*节拍时间为负载在 2 kg 下，机器人往返拱形运动的循环时间（水平 300 mm，垂直 25 mm）。

外形尺寸

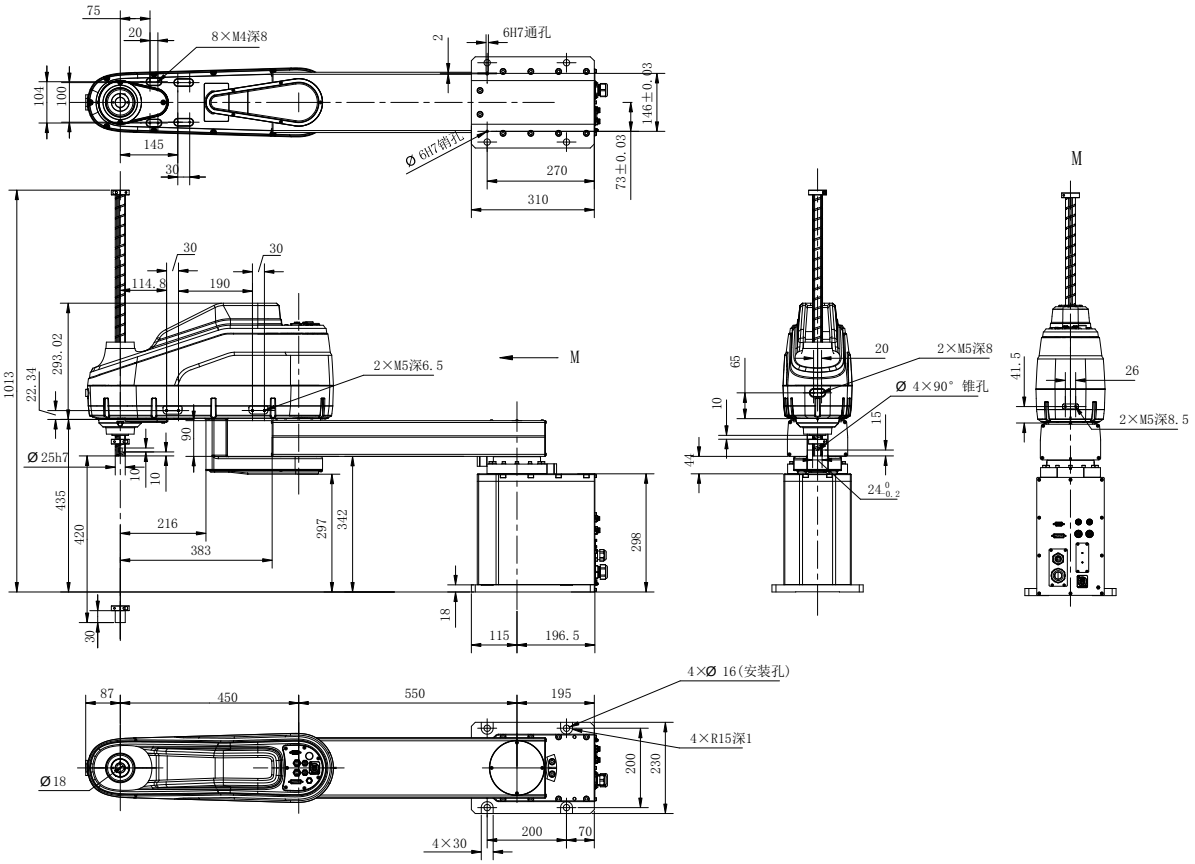
HSR25-800



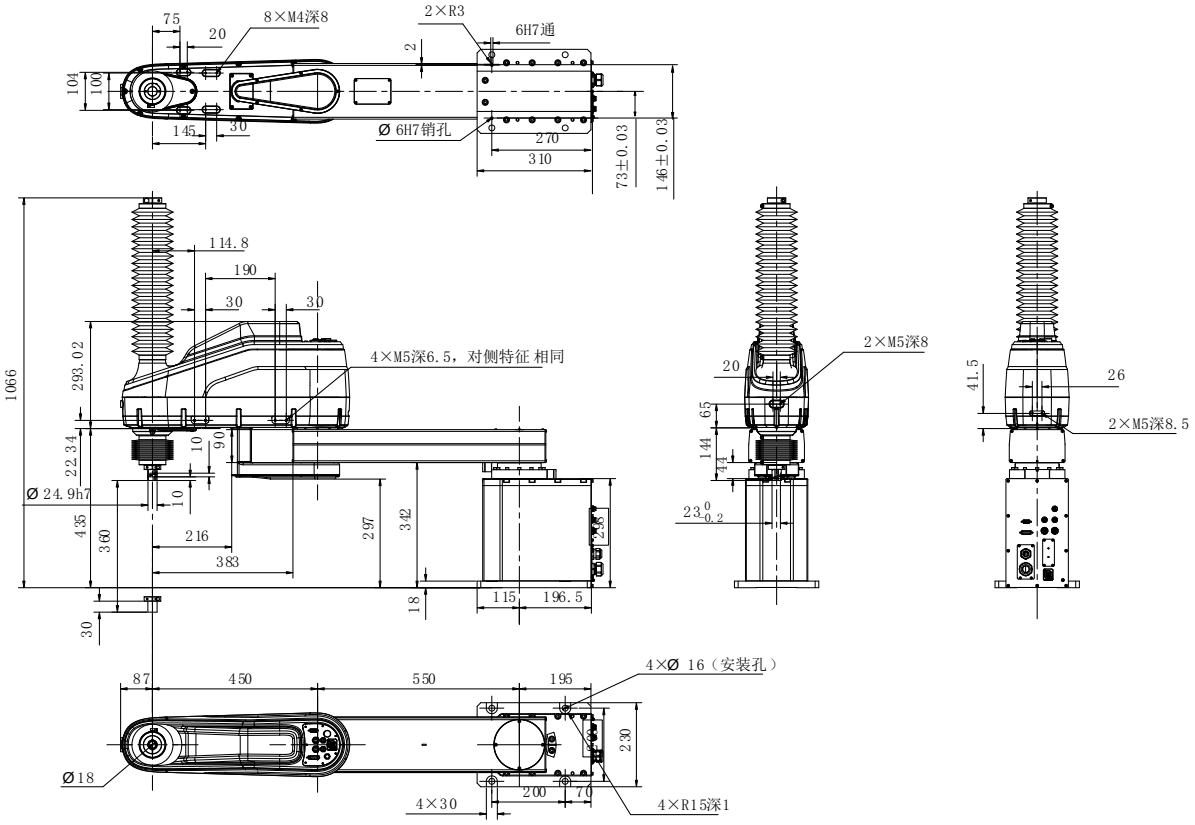
HSR25-800-CR


75
20
8×M4深8
2×R3
6H7通
104
100
145
30
∅ 6H7销孔
270
310
73± 0.03
146± 0.03
1066
114.8
190
30
30
293.02
4×M5深6.5，对侧特征相同
22.34
10
90
∅25h7
10
435
360
216
383
297
342
298
18
115
196.5
30
20
2×M5 深8
65
144
44
23 0 -0.2
41.5
26
2×M5深8.5
87
450
350
195
4×∅ 16 （安装孔）
200
230
∅ 18
4×30
200
70
4×R15深1

HSR25-1000

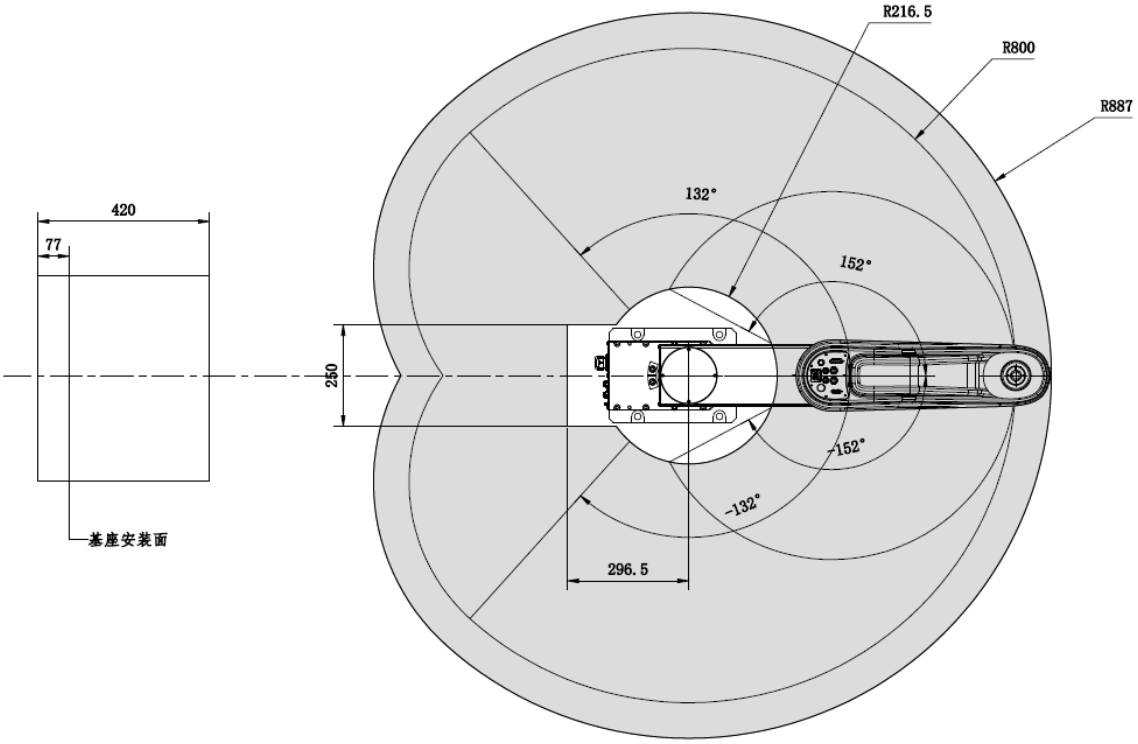

75
20
8×M4深8
6H7通孔
104
100
145
30
Ø 6H7销孔
270
310
146±0.03
73±0.03
30
30
114.8
190
1013
22.34
293.02
2×M5深6.5
M
Ø 25h7
90
15
10
435
420
216
383
297
342
298
18
115
196.5
30
20
2×M5深8
65
10
44
Ø 4×90° 锥孔
15
24 0 -0.2
M
41.5
26
2×M5深8.5
4×Ø 16(安装孔)
87
450
550
195
4×R15深1
Ø18
200
230
4×30
200
70

HSR25-1000-CR

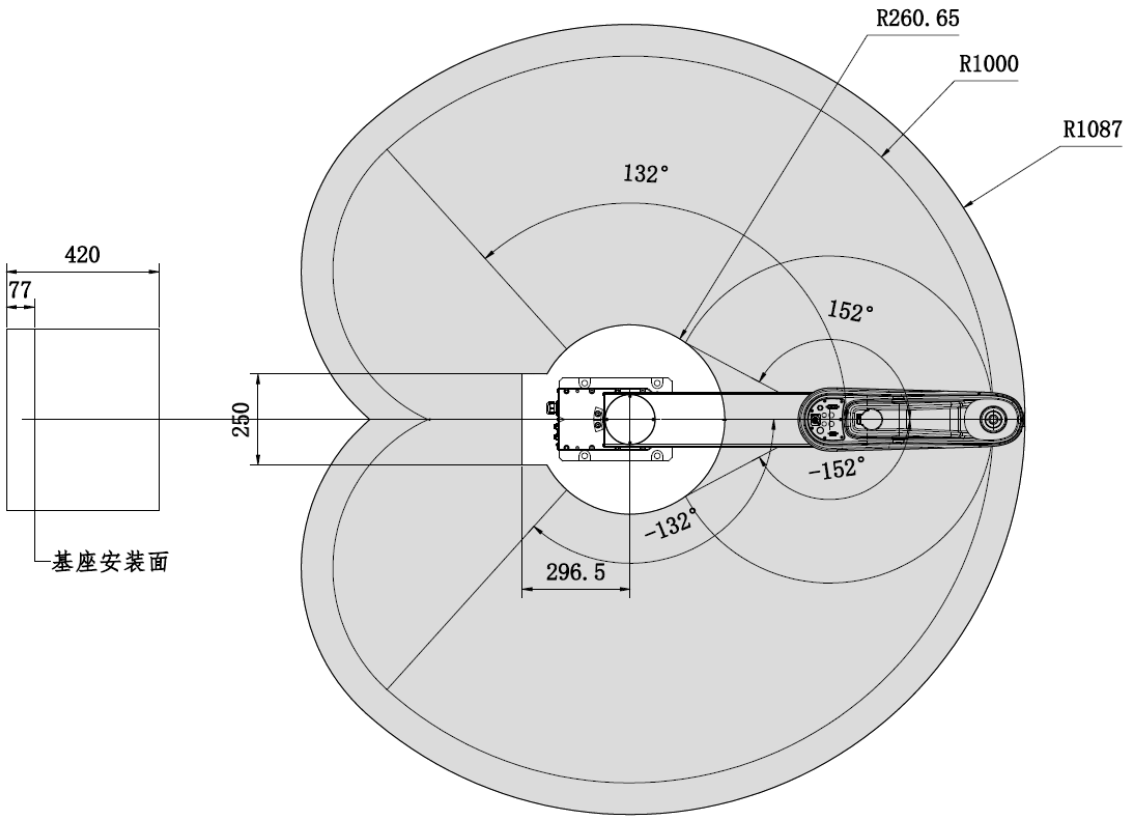


运动范围

HSR25-800/HSR25-800-CR



HSR25-1000/HSR25-1000-CR



杭州海康机器人股份有限公司版权所有，侵权必究。
本文件中所有信息如有变更恕不另行通知；本文件内容经过仔细核对力求精准，但仍可能存在误差；本文件所涉数据可能因环境等因素产生差异，本公司不承担由此产生的后果。