水平多关节机器人

HSR6-500/600/700

HSR6 系列水平多关节机器人，最大负载 6kg，臂长可选 500mm、600mm 和 700mm。可在末端法兰装配不同的工具，通过示教和编程，实现全自动化工作，为多种行业提供自动化解决方案。适用于小型零部件的装配、搬运、拣选、检测等应用场景。



产品特性

- 高刚性结构设计，实现高速、高精度的运行性能
- 内置气路和电路，节省空间，提高生产灵活性
- 提供 500mm、600mm 和 700mm 可选臂长，适应不同作业需求
- 大功率 4 轴电机，高转动惯量更平稳快速
- 更高的额定负载
- 机身小巧，有效工作范围大

应用行业

汽车零部件、3C 电子、光伏、快消品等

订货型号

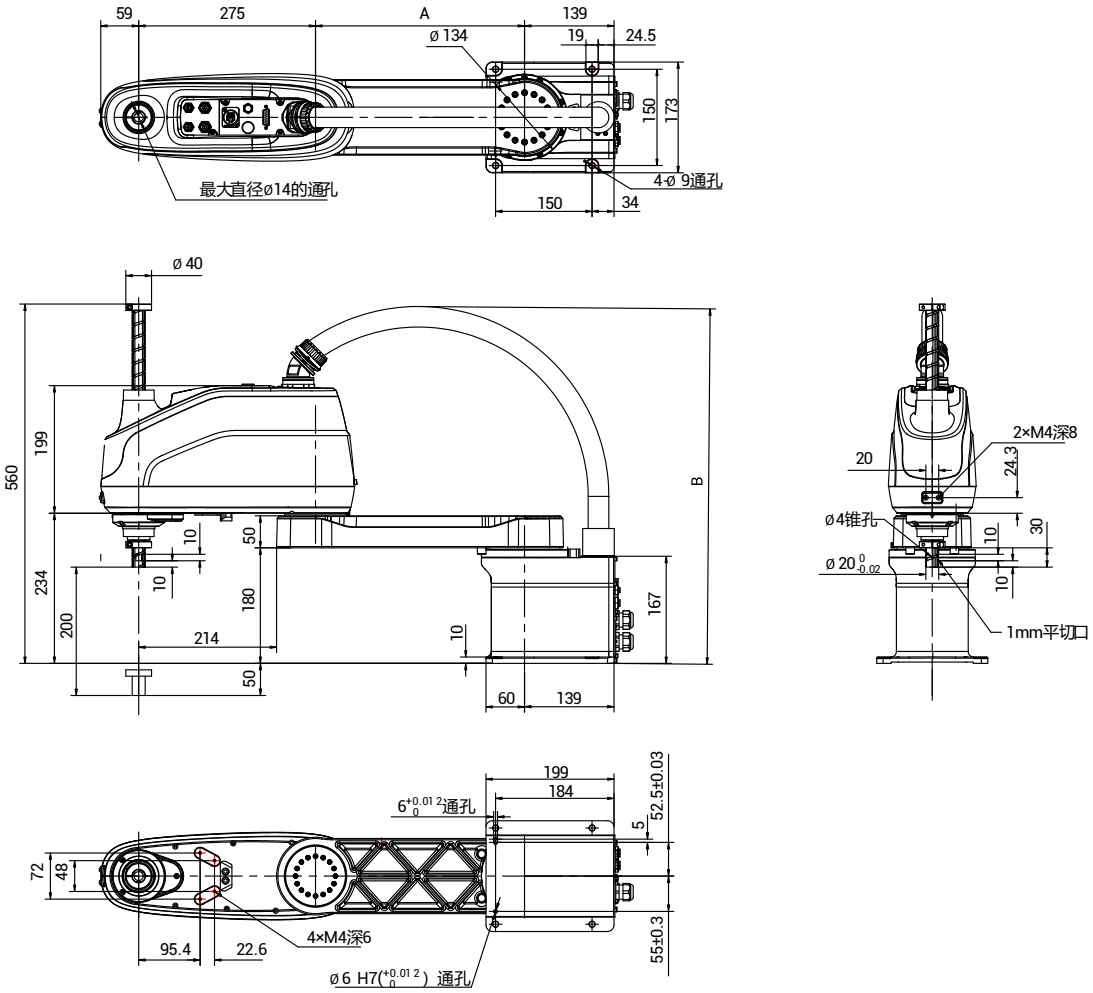
HSR6-500、HSR6-600、HSR6-700

技术参数

项目		HSR6-500	HSR6-600	HSR6-700
臂长	第 1 机械臂+第 2 机械臂	500 mm	600 mm	700 mm
	第 1 机械臂	225 mm	325 mm	425 mm
	第 2 机械臂	275 mm	275 mm	275 mm
负载	额定	3 kg		
	最大	6 kg		
最大运动速度	J1+J2	7050 mm/s	7848 mm/s	8600 mm/s
	J3	1300 mm/s	1300 mm/s	1300 mm/s
	J4	2000°/s	2000°/s	2000°/s
重复定位精度	J1+J2	±0.02 mm		
	J3	±0.01 mm		
	J4	±0.01°		
最大运动范围	J1	±132°		
	J2	±150°		
	J3	200 mm		
	J4	±360°		
J4 允许惯量	额定	0.01 kg·m^2		
	最大	0.12 kg·m^2		
质量（含线缆）		21 kg	22 kg	23 kg
中继线线缆长度		标配 3 m		
防护等级		整机 IP20		
噪音水平		≤70 dB		
安装方式		台面安装		
J3 下压力		150 N		
*节拍时间		0.36 s	0.362 s	0.39 s
环境	工作温度	5°C~40°C		
	储存温度	-25°C~55°C		
	湿度	10%~80%（无凝露）		
内部集成	气源	2*Φ6 mm 2*Φ4 mm 0.6 MPa		
	信号源	15 路 IO（15pin: D-sub） 网口 Cat 6A（RJ45）		
适配控制柜型号		HRC4-RG4-IEE-A22-A1 HRC4-RG4-IEE-A22-A1-EC		

*节拍时间为负载在 2 kg 下，机器人往返拱形运动的循环时间（水平 300 mm，垂直 25 mm）。

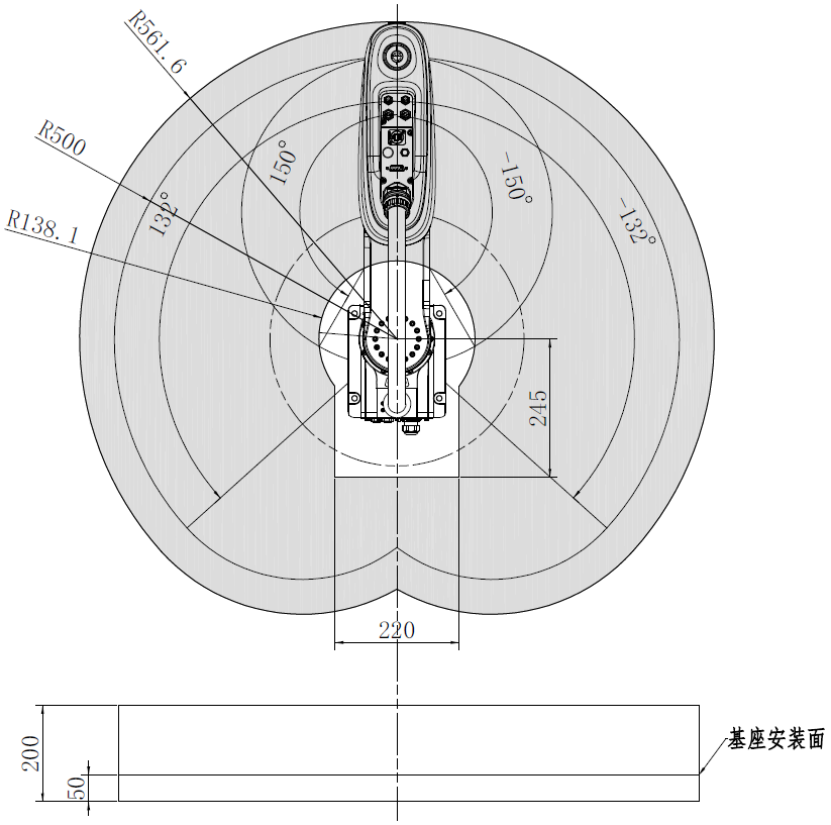
外形尺寸



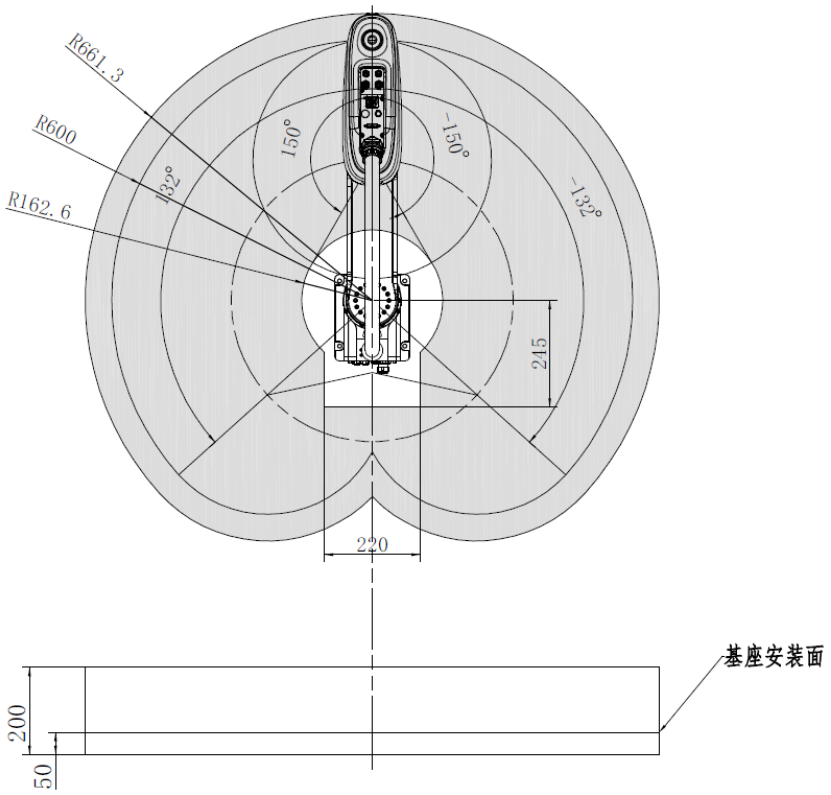
	HSR6-500	HSR6-600	HSR6-700
A (mm)	225	325	425
B (mm)	560	610	620

运动范围

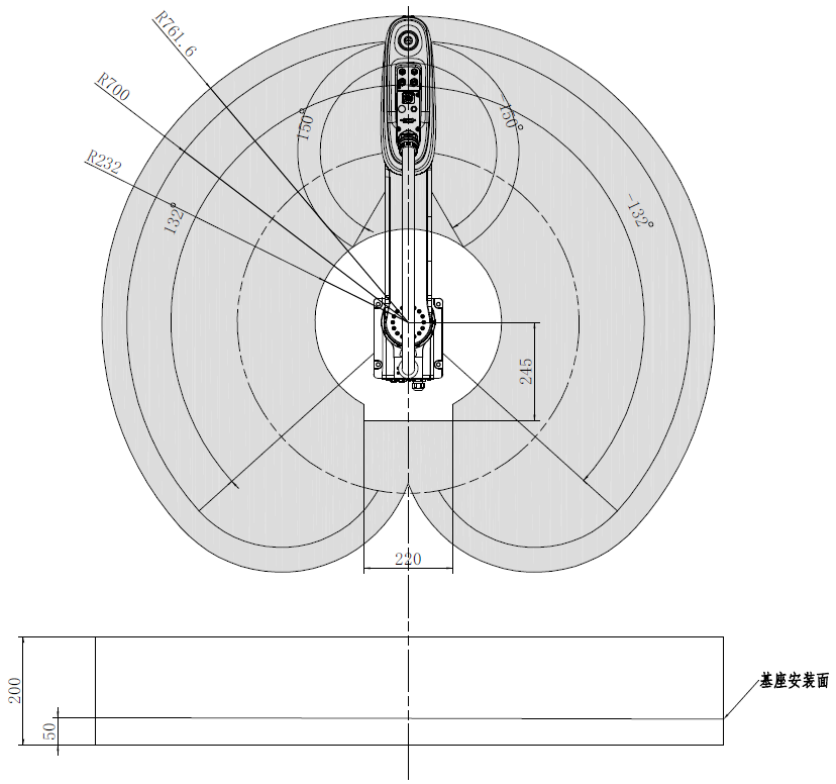
HSR6-500



HSR6-600



HSR6-700



杭州海康机器人股份有限公司版权所有，侵权必究。
本文件中所有信息如有变更恕不另行通知；本文件内容经过仔细核对力求精准，但仍可能存在误差；本文件所涉数据可能因环境等因素产生差异，本公司不承担由此产生的后果。