

MV-ID2XM-T23M

240 万像素工业读码器

MV-ID2XM-T23M 系列紧凑型(Mini)工业读码器，采用自研深度学习和图像处理算法，鲁棒性强，可识读各类复杂条码。集成 4 路分控和各类光学配件，灵活应对各类补光需求，工作距离最远可达 1 米。设备采用模块化和旋转尾线设计，支持自动对焦、一键调谐功能，搭配 IDMVS V5.0.0 及以上版本客户端使用，安装方便，调试简单，上手迅速；适用于 3C 电子、锂电、汽配等各行业的需求。



功能特性：

- 高鲁棒性算法精准识别污损、偏转、低对比度及金属镭雕等疑难条码
- 集成数字宽动态 (WDR) 图像处理算法，搭配 4 路光源分控和丰富的光学配件，条码细节更清晰
- 模块化装配、旋转尾线、线缆分离及多面安装接口，轻松应对狭小空间
- 支持多路隔离 IO 及多种工业通讯协议，无缝集成各类自动化系统
- 搭配 IDMVS V5.0.0 及以上版本客户端使用时，支持自动对焦、一键调谐等功能，调试方便快捷

订货型号：

- 5mm 焦距，MV-ID2XM-T23M-05M-RBN-U

应用行业：

3C、PCB、汽车汽配、锂电、光伏等

注意事项：

- U 口设备需要单独 DC 供电
- 选择紫外光源时，请避免眼睛直视，同时搭配全透镜头罩去掉灯杯使用，避免塑料脆化
- 设备出厂标配读码器、快速指南、安装支架和螺丝包，线缆需另行选购



技术参数

参数	型号	MV-ID2XM-T23M-05M-RBN-U
	240 万像素工业读码器	
性能		
条码类别	一维码：Code 39、Code 93、Code 128（含 GS1-128）、CodaBar、EAN8、EAN13、UPCA、UPCE、ITF14、ITF25、Matrix 25、MSI、China Post、Code 11、Industrial 2of5、Pharmacode 等 二维码：QR Code（含 GS1-QR）、Data Matrix（含 GS1-DM）、MicroQR、AZTEC、HanXin 等 堆叠码：PDF417	
最大处理帧率	60 fps	
最大读取速度	60 个码/秒	
传感器类型	CMOS，全局快门	
像元尺寸	2.2 μm×2.2 μm	
靶面尺寸	1/3.52”	
分辨率	1920 × 1280	
曝光时间	36 μs ~ 100 ms	
增益	0 dB ~ 48 dB	
黑白/彩色	黑白	
通讯协议	SmartSDK、TCP Client、Serial、FTP、TCP Server、Profinet、Melsec/SLMP、Ethernet/IP、ModBus、UDP、FINS	
电气特性		
数据接口	USB 2.0（需单独 DC 供电）	
数字 I/O	17-pin M12 接口提供电源和 I/O：包含 2 路隔离输入（LineIn 0/1），2 路隔离输出（LineOut 3/4），1 路 RS-232，支持通过侧面按钮触发设备	
供电	24 VDC	
功耗	平均功耗：5 W@24 VDC（启用自带补光灯） 最大功耗：12 W@24 VDC（启用自带补光灯）	
结构		
焦距	5 mm	
镜头接口	M12-Mount，可机械调焦	
镜头罩	半偏振镜头罩，可选购透明、全偏振	
光源	红色光源，可选购白光、蓝光、红外光、紫外光或红蓝双色	
瞄准器	2 颗绿光 LED	
指示灯	电源指示灯 PWR、网络指示灯 LNK、读码指示灯 OK/NG、用户指示灯 U1	
外形尺寸	平角：72.7 mm × 31.5 mm × 41 mm 直角：51.5 mm × 31.5 mm × 61 mm	
重量	118 g	
IP 防护等级	IP65	
温度	工作温度 0 ~ 50℃，储藏温度-30 ~ 70℃	
湿度	20% ~ 95%RH 无冷凝	
抗振动强度	10 Hz ~ 55 Hz，全振幅 1.5 mm，X、Y、Z 各方向 2 小时	
抗冲击强度	30 g / 11 ms，半正弦波，六个轴向，每个轴向 500 次冲击	
一般规范		
软件	IDMVS	
认证	CE、RoHs、KC	

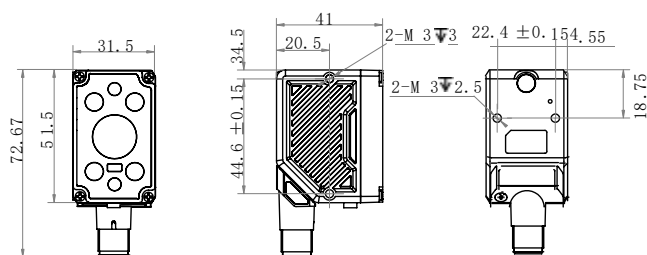
检测范围

MV-ID2XM-T23M-05M-RBN-U (单位: mm)						
镜头焦距	工作距离	视野范围		1D 最小分辨率*	2D 最小分辨率**	视野示意图
		H	V			
5	15	13	8	0.01	0.02	
	100	84	56	0.04	0.13	
	200	169	113	0.09	0.26	
	300	253	169	0.13	0.40	
	500	422	282	0.22	0.66	
	800	676	451	0.35	1.06	
	1000	845	563	0.44	1.32	

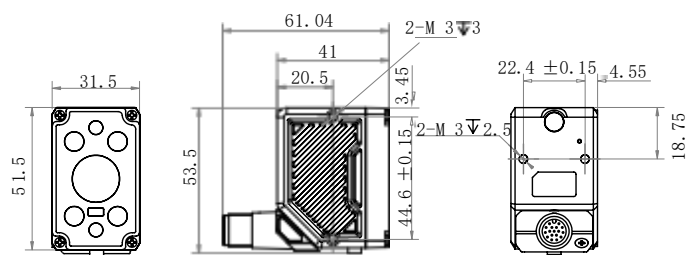
*1D 最小分辨率 = 长边视野 / 长边分辨率 × 1。
**2D 最小分辨率 = 长边视野 / 长边分辨率 × 3。

外形尺寸:

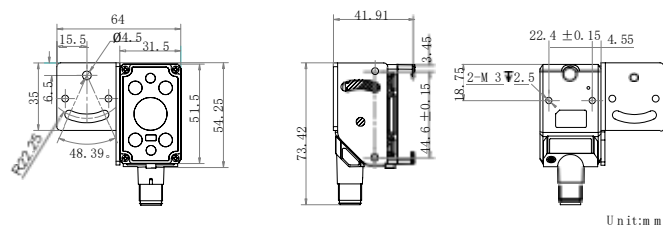
设备 (平角):



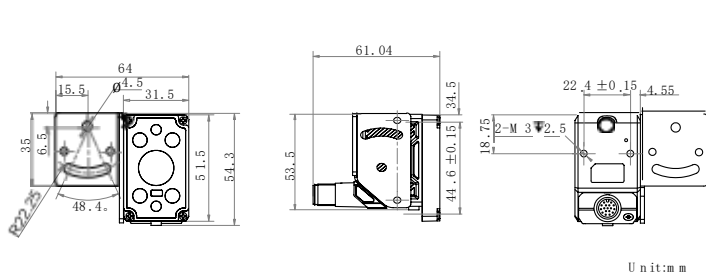
设备 (直角):



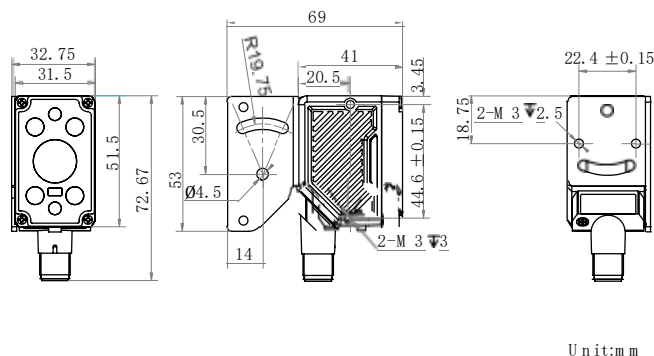
平角带支架 1:



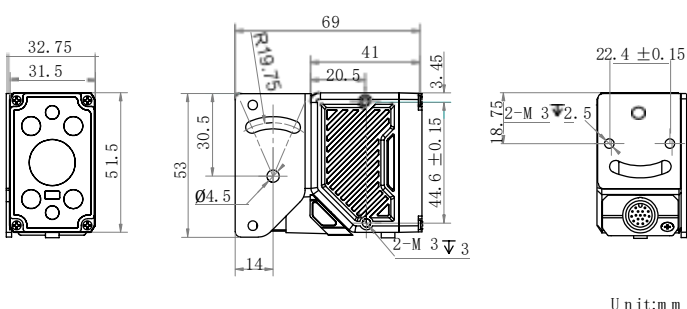
直角带支架 1:



平角带支架 2:



直角带支架 2:



支架:

